

# 研究助成成果の抄録一覧

(年度順五十音順)

- ◆ 脳 X 線 CT 画像の標準化による救急医療のための  
脳画像解析システムに関する研究 (1081023) ..... 8  
Automated image analysis for brain X-ray CT scan images for emergency medical care  
原 武 史 岐阜大学大学院 医学系研究科 知能イメージ情報分野 准教授
  
- ◆ 柔軟性と周波数応答性を両立した皮膚感覚ディスプレイによる「生物感」の提示 (1091007) ..... 14  
A haptic device to present a feeling of living matter  
梶 本 裕 之 電気通信大学 電気通信学部 准教授
  
- ◆ ロボットによる歩行支援が通常歩行時の歩容に及ぼす影響 (1091008) ..... 18  
After-effect of robotic assistance on walking pattern during normal walking  
上 林 清 孝 筑波大学大学院 システム情報工学研究科 助教
  
- ◆ ダイラタンシを利用した汎用的触覚ディスプレイの研究 (1091009) ..... 22  
Dilatant-fluid-based universal tactile display  
嵯 峨 智 東北大学大学院 情報科学研究科 助教
  
- ◆ マイクロ・プロセス・トモグラフィーによる高濃度多次元バイオチップの開発 (1091014) ..... 27  
High concentration multi dimensions bio chip by micro process tomography  
武 居 昌 宏 千葉大学大学院 工学研究科 教授
  
- ◆ 遠隔監視ロボットのための対話的な監視画像データベースの開発 (1091015) ..... 31  
Interactive Visual Image Database for Remote Surveillance Robots  
田 中 完 爾 福井大学大学院 工学研究科 知能システム工学専攻 准教授
  
- ◆ 人間支援機器の高効率化のための触覚信号処理 (1091016) ..... 35  
Haptic Signal Processing for Streamlined Operation of Human Support Robot  
辻 俊 明 埼玉大学大学院 理工学研究科 助教
  
- ◆ 海馬 - 前頭前野神経活動を基に駆動する脳 - 機械  
インターフェースの基礎的検討 (1091020) ..... 39  
Analysis between the hippocampal and prefrontal neuronal activities for the brain-machine interface  
藤 原 清 悦 聖マリアンナ医科大学 生理学(統合生理) 講師
  
- ◆ 圧電薄膜を用いた非侵襲的生体計測 MEMS センサの開発 (1091023) ..... 43  
Non-invasive bio MEMS sensor consisting of piezoelectric films  
柳 谷 隆 彦 名古屋工業大学 機械工学科 助教

◆ 視覚的に観察される自己身体部位に対して自分が動作行為主体だと 感じられる脳の要件 (1091024) .....	47
Spatial limit of tge visual capture of the felt hand position in a mirror	
嵯田 貴子    東京大学 情報学環 特任研究員	
◆ 生体信号を利用した体性感覚の客観評価システムの開発 (2001001) .....	51
Development of an Objective Evaluation System of Somatic Sensations Using Biomedical Signals	
秋山 庸子    大阪大学大学院 工学研究科 助教	
◆ 金属・液体ハイブリッド型 MEMS 配線 (2001002) .....	56
MEMS conducting wire using combination of metal and liquid	
岩瀬 英治    東京大学大学院 情報理工学系研究科 助教	
◆ 人間支援空間構築のためのテレリアリティーロボット技術の開発 (2001003) .....	60
Development of Tele-Reality Robot Technology for Construction of Human Support Space	
桂 誠一郎    慶應義塾大学 理工学部 准教授	
◆ 眼表情からの意図推定を伴う弱視者向けウェアラブル視覚支援システムの開発 (2001004) .....	64
Development of Wearable Visual Support System fow Low-vision People via Estimation of Difficulty in Viewing Based on Expression around Eyes	
河野 英昭    九州工業大学大学院 工学研究院 助教	
◆ 乳がんに対する RFA 治療支援システムの開発 (2001006) .....	68
Development of RFA assisted System for Breast Tumor	
小林 洋    早稲田大学 理工学術院 次席研究員	
◆ 超音波による外部モニタリングおよび制御可能な 局所的薬剤投与用カプセルの開発 (2001007) .....	71
Ultrasonically traceable and controllable microcapsule for local drug administration	
小山 大介    東京工業大学 精密工学研究所 准教授	
◆ テーラーメイド医療を実現する染色体ファイバ FISH 解析のための マイクロチップの開発 (2001008) .....	75
Development of a High-Throughput Fiber-FISH Microchip for Tailor-Made Medicine	
鈴木 孝明    香川大学 工学部 知能機械システム工学科 准教授	
◆ 人間と機械のリズムの調和に関する基礎研究 (2001009) .....	80
A basic research on harmonious interaction between man and machine	
竹市 博臣    独立行政法人理化学研究所 研究員	

◆	物体検出のための周波数スペクトルマーカに関する研究と開発 (2001010) .....	84
	Development of Frequency Spectrum Marker for Object Detection	
	豊 浦 正 広      山梨大学大学院 医学工学総合研究部 助教	
◆	高密度情報誘導手術環境を支援する手術工程解析法の開発 (2001011) .....	88
	Surgical process analysis for supporting complex information-guided surgery environment	
	中 村 亮 一      千葉大学大学院 工学研究科 特任准教授	
◆	検診を対象とした眼底病変の自動検出システムの開発 (2001012) .....	94
	Development of automated detection system for retinal lesions on mass screening	
	畑 中 裕 司      滋賀県立大学 工学部 電子システム工学科 准教授	
◆	最適設計 LED 照明による血行の明瞭化と定量化 (2001013) .....	98
	Clarification of the Blood Circulation by Optimally Designed LED Illuminant	
	羽 石 秀 昭      千葉大学 フロンティアメディカル工学研究開発センター 教授	
◆	ブレイン・マシン・インタフェースの制御パフォーマンスに基づく 神経接続技術の性能評価 (2001014) .....	103
	Evaluation of neural implants by the performance of a Brain-Machine Interface device	
	深 山      理      東京大学大学院 情報理工学系研究科 助教	
◆	人に優しいロボットのための触覚センシングデバイス (2001017) .....	107
	Tactile Sensing Devices for Human Friendly Robots	
	山 下      馨      京都工芸繊維大学 大学院工芸科学研究科 准教授	
◆	慣性運動誘発度に基づく大腿義足の慣性適合性評価 (2001018) .....	111
	Evaluation Method of Inertia Property of Trans-femoral Prosthesis based on Degree of Inertia-induced Motion	
	和 田 隆 広      香川大学 工学部 准教授	
◆	ハイブリッドシステム論が拓く人間機械学の新展開 (1091901) .....	116
	Innovation of Human-machine System based on Hybrid System Approach	
	鈴 木 達 也      名古屋大学大学院 工学研究科 機械理工学専攻 教授	