

研究助成成果の抄録一覧

(年度順五十音順)

- ❖ 快適な仮想現実の構築のための動搖病発生メカニズムの解明 (1091018) 18
Elucidation of neurophysiological mechanisms of the motion sickness to develop a comfortable virtual reality system
中川 誠司 (独)産業技術総合研究所 主任研究員
- ❖ 人間の操舵特性・認知特性を考慮した次世代SBW制御系の構築 (1091021) 23
Design of Steer by Wire System considering Human's Steering and Detection Characteristics
松永 信智 熊本大学 大学院 自然科学研究科 教授
- ❖ 能動的行動にもとづくロボットの知覚システムの開発 (2001005) 27
Perceptual system of a robot based on active motion
郷 古 学 東北学院大学 工学部 機械知能工学科 准教授
- ❖ 補正機能を持つ近赤外生体計測手法の研究 (2001015) 31
Research on reducing artifact for fNIRS
福田 恵子 東京都立産業技術高等専門学校 准教授
- ❖ テラヘルツ・カラースキャナーの高速化と骨組織診断への応用 (2001016) 35
Rapid terahertz color scanner for evaluation of bone tissues
安井 武史 徳島大学 大学院 ソシオテクノサイエンス研究部 教授
- ❖ マンモグラフィー自動診断アルゴリズムに関する基礎的研究 (2001901) 39
Fundamental Study for Auto Diagnosis of Mammography
来見 良誠 滋賀医科大学 医学部 教授
- ❖ 超高感度MIセンサを用いた非接触携帯型脳波計の開発 (2011001) 43
Non contact portable type brain wave detection system using highly sensitive MI sensor
内山 剛 名古屋大学 大学院 工学研究科 准教授
- ❖ 触診機能搭載型オーダーメイド手術支援マニピュレータの開発 (2011003) 48
Development of made-to-order surgery support manipulator with tactile sensing function
河合 俊和 大阪工業大学 工学部 ロボット工学科 准教授
- ❖ 経鼻胃管挿入時における管先端位置の電磁モニタリング法の開発 (2011004) 52
Development of Electromagnetic Monitoring Method of Tip Position of Tube in Inserting a Nasogastric Tube
後藤 雄治 大分大学 工学部 機械・エネルギー・システム工学科 准教授

- ◆ 3次元スペクトル解析と3次元動画顕微鏡の一括計測の実現 (2011007) 56
 Simultaneous Measurement Technique for 3-dimensional Spectroscopy and Tomography
 塩田 達俊 長岡技術科学大学 工学部 電気系 准教授
- ◆ 近赤外画像計測による睡眠中の非拘束眼球運動検出 (2011004) 62
 Unrestricted eye movement detection employing infrared imaging during sleep
 下ノ村 和弘 立命館大学 理工学部 ロボティクス学科 准教授
- ◆ 新規光造影剤を用いた早期乳癌の非侵襲近赤外蛍光検出法の開発 (2011009) 66
 Development of a near-infrared noninvasive detection of early breast cancer tumors using a novel contrast agent
 神 隆 (独)理化学研究所 生命システム研究センター チームリーダー
- ◆ 空気圧人工筋の受動性を利用した頑健な外力・姿勢変化推定機構の開発 (2011011) 70
 Development of the Estimation Mechanism of the External Force and Displacement of the Joint utilizing the Passivity of the Artificial Muscle
 田熊 隆史 大阪工業大学 工学部 講師
- ◆ 小腸内圧計測御装置の開発 (2011013) 74
 Development of instrument and control device for a small intestine interal pressure
 長繩 明大 秋田大学 大学院 工学資源学研究科 教授
- ◆ 帯状物体のマニピュレーションに関する研究 (2011015) 78
 Manipulation of Belt Objects
 平井 慎一 立命館大学 理工学部 ロボティクス学科 教授
- ◆ 筋シナジーに基づく運動支援インターフェースの開発 (2011016) 83
 A Human-machine Interface for Enhancing Motor Skills through Muscle Synergy Evaluation
 平井 宏明 大阪大学 大学院 基礎工学研究科 講師
- ◆ 移動ロボットによる教師なし学習に基づく一般物体認識の研究 (2011017) 87
 Generic Object Recognition Based on Unsupervised Learning Using Mobile Robot
 間所 洋和 秋田県立大学 システム科学技術学部 助教
- ◆ 読唇技能保持者をモデル化した機械読唇のための特徴的口形検出方法に関する研究 (2011018) 91
 A Detection Method of Distinctive Mouth Shapes for Machine Lip-reading Modeled on Lip-reading Skill Holders
 宮崎 剛 神奈川工科大学 情報学部 准教授
- ◆ 障害物回避歩行における肢運動の適応制御に関わる小脳機能の解明 (2011020) 96
 Cerebellar contributions to the adaptive control of limb movements in obstacle avoidance during locomotion
 柳原 大 東京大学 大学院 総合文化研究科 准教授