

研究助成成果の抄録一覧

(年度順五十音順)

- ◆ 片麻痺患者のための健側歩容を活用した装着型歩行支援システム (2011901) 17
Walking support for hemiplegic patients wearing Robot Suit HAL
using unaffected side's motion data
河本 浩明 筑波大学 サイバニクス研究センター 助教

- ◆ 傍半規管膨大部刺激型の人工前庭器開発に関する基礎的研究 (2021004) 22
Basic Research for developing a vestibular implant stimulating
the ampulla of the semicircular canals
牛尾 宗貴 東京山手メディカルセンター 耳鼻咽喉科 部長
東京大学医学部耳鼻咽喉科学教室 非常勤講師

- ◆ 振る舞いの多様性に基づいた適応的運動機能を発現するロボットの開発 (2021005) 26
Development of life-like robots that generate supple, versatile, and adaptive behaviors
梅 館 拓也 広島大学大学院 理学研究科

- ◆ 人間支援ロボットのための座標変換を用いたタスクの抽象化技術の開発 (2021013) 30
Abstraction of Tasks by Using Coordinate Transform for Human Supporting Robots
境野 翔 埼玉大学 助教

- ◆ 「硬くて柔らかい」人の運動特性を模したモーターサーボ制御 (2021015) 35
'Rigid, but flexible' motor servo control mimicking human motion properties
杉原 知道 大阪大学大学院 工学研究科 准教授

- ◆ 眼電位操作デバイスのための基礎技術 (2021021) 39
A basic study of EOG control device
南 哲人 豊橋技術科学大学 エレクトロニクス先端融合研究所
テニュアトラック准教授

- ◆ ロボットアバターを制御する脳波コミュニケーション技術の開発 (2021901) 44
Development of an EEG-Based communication system to control a robot avatar
長谷川 良平 (独)産業技術総合研究所 ヒューマンライフテクノロジー研究部門
ニューロテクノロジー研究グループ 研究グループ長

- ◆ ウェアラブルな生体情報常時計測システムのための心拍抽出手法の開発 (2031003) 48
Heart beat extraction algorithm for wearable biosignal monitoring systems
和泉 慎太郎 神戸大学自然科学系先端融合研究環 重点研究部 助教

- ◆ 定在波レーダを利用した新生児の異常監視を支援する
非接触方式の新生児呼吸見守り装置の開発 (2031004) 53
Non-contact measurement of body pose and respiration for baby with radar sensor
梅田 智広 奈良女子大学 特任准教授

◆	対話相手とのリアルな接触感覚を生み出す携帯デバイスの開発 (2031006)	57
	Development of a mobile device producing the real touch sensation between remote people	
	田 中 一 晶 大阪大学大学院工学研究科 特任助教	
◆	リラクゼーションと関節可動域訓練を両立する ソフトリハビリシステムに関する研究 (2031007)	61
	Ankle rehabilitation device with the function of muscle relaxation and ROM exercise	
	谷 口 浩 成 津山工業高等専門学校 電子制御工学科 准教授	
◆	MEMS 可変共振子アレイによるテラヘルツ光スキャナ (2031008)	65
	A Terahertz Scanner based on MEMS Tunable Resonator Array	
	年 吉 洋 東京大学 先端科学技術研究センター 教授	
◆	肺気道断面積の音響的推定に基づく肺機能検査システムの研究 (2031009)	69
	A lung function test system based on acoustic measurement of respiratory sectional area	
	中 妻 啓 熊本大学大学院自然科学研究科 助教	
◆	人の付属肢骨格に能動的に装着する軽量・柔軟なアクチュエータ (2031010)	73
	Lightweight and flexible actuator to wear actively for appendicular skeleton of humans	
	西 岡 靖 貴 滋賀県立大学 助教	
◆	聴覚中枢神経マイクロインプラントに応用する 音情報神経符号化の基礎技術開発 (2031011)	77
	Development of auditory cortex microimplants to restore auditory neural information processing	
	西 川 淳 北海道大学 大学院情報科学研究科 准教授	
◆	モーショニーズに基づく人間・ロボットの行動模倣によるロボットの道具身体化 (2031012)	81
	Tool-Body Assimilation by Human Robot Imitation Based on Motionese	
	西 出 俊 京都大学 特定助教	
◆	視覚野の神経情報を用いたロボットハンド制御技術の開発 (2031013)	85
	Dexterous robot hand control using neural signal recorded from the visual cortex	
	林 隆 介 産業技術総合研究所 主任研究員	
◆	BIA 法を用いたサルコペニア診断法開発と メタボリックシンドロームとの関連性解明 (2031014)	90
	Sarcopenia diagnosed by bioelectrical impedance analysis and the association with metabolic syndrome	
	飛 田 哲 朗 名古屋大学医学部附属病院 整形外科 医員	

- ◆ 生体信号に依らないロボットスーツと装着者運動の同調制御システムの開発 (2031015)…………… 94
 Control System Design for Wearable Robot Suit Working in Phase with
 Human Motion Without Biological Signal Measurement
 藤 井 文 武 山口大学大学院理工学研究科 准教授
- ◆ 血管内超音波神経観察のための二自由度アクチュエータの開発 (2031017)…………… 99
 Two Degrees of Freedom Actuator for Nerve Observation using Intravascular Ultrasounds
 真 下 智 昭 豊橋技術科学大学 エレクトロニクス先端融合研究所
 テニユアトラック助教
- ◆ 家庭血圧を含むパーソナルヘルスレコードを用いた
 新しい医療コミュニケーションの試み (2031018)…………… 103
 Personal health records including self-measured daily home blood pressure implement
 the alternative medical communication
 谷田部 淳 一 福島県立医科大学慢性腎臓病 (CKD) 病態治療学講座 助教
- ◆ アクティブプラズモン及び Wood アノマリセンサの開発 (2031020)…………… 107
 Development of Active Plasmon and Wood's Anomaly Sensor
 山 口 堅 三 香川大学 助教
- ◆ 高運動機能的製品設計のための高分解能 4 次元計測技術の研究 (2031021)…………… 111
 High-speed hi-accuracy 4-dimensional acquisition for performance bodywear design
 山 崎 俊太郎 (独)産業技術総合研究所 主任研究員